



Заочный физико-математический лицей «Авангард»

Е. Н. ФИЛАТОВ

Ф И З И К А

I

8

**Преобразование
физических
уравнений
(формул)**

МОСКВА

1. МАТЕМАТИЧЕСКОЕ ВВЕДЕНИЕ: УРАВНЕНИЯ, В КОТОРЫХ ОДНИ ТОЛЬКО БУКВЫ, А ЧИСЕЛ ПОЧТИ СОВСЕМ НЕТ

Вы уже имеете определенный опыт решения уравнений в курсе математики. Физические уравнения, с которыми мы уже немного поработали в 7 классе, отличаются от привычных математических уравнений тем, что состоят они практически только из букв, одни из которых обозначают известные величины, а другие – неизвестные. Решить такое уравнение – означает выразить неизвестную искомую величину через известные величины.

В данном параграфе мы потренируемся в решении физических уравнений, которые потом будут появляться у нас в процессе решения физических задач.

Прежде всего отметим, что в физических уравнениях используются как большие (прописные), так и малые (строчные) латинские буквы, а также некоторые буквы греческого алфавита (главным образом малые). Кроме того, часто используются буквы с индексами как вверху, так и внизу, например: C_θ , C^* , m_1 , m_2 и т.д. Ясно, что буквы m_1 и m_2 обозначают разные величины.

Буквы, которые будут использоваться в данной главе

1. Латинские прописные: C (цэ), D (дэ), H (аш), L (эл), M (эм), N (эн), Q (ку), R (эр), T (тэ), V (вэ), W (дубль вэ).

2. Латинские строчные: a (а), b (бэ), c (цэ), d (дэ), h (аш), k (ка), l (эл), m (эм), n (эн), q (ку), r (эр), s (эс), t (тэ), v (вэ), x (икс), y (игрек).

3. Греческие прописные: Δ (дельта), Φ (фи).

4. Греческие строчные: α (áльфа), β (бэта), δ (дéльта), λ (ла́мба), μ (мю), ν (ню), η (эта), κ (ка́ппа), θ (тэта), ρ (ро), π (пи).

Строчная греческая буква π будет использоваться исключительно для обозначения числа Пи:

$$\pi = 3,141592654\dots,$$

которое равно отношению длины окружности к диаметру.

Особо скажем о прописной греческой букве Δ (дельта). В физике она обычно используется *не для обозначения какой-либо физической величины*, а для обозначения *изменения физической величины*. Например, запись Δa означает:

$$\Delta a = (\text{изменение величины } a) = (\text{конечное значение величины } a) - (\text{начальное значение величины } a),$$

то есть если утром температура воздуха была равна $t^{\text{нач}} = 20^\circ\text{C}$, а днем $t^{\text{кон}} = 30^\circ\text{C}$, то *изменение температуры равно*:

$$\Delta t = t^{\text{кон}} - t^{\text{нач}} = 30^\circ\text{C} - 20^\circ\text{C} = 10^\circ\text{C}.$$

Итак, запомните: две буквы Δa обозначают *не* произведение величины Δ на величину a , а одну величину Δa , точно так же, как два слова «Петя Иванов» обозначают одного человека, а не двух.

Решение физических уравнений

Прежде чем мы приступим к физическим уравнениям, давайте вспомним, как решаются привычные нам математические уравнения первой степени с одним неизвестным.

Пример 1. $2x = 3$.

Читатель: Это уж слишком просто! $x = \frac{3}{2}$.

Автор: А вы уверены, что x равен именно $\frac{3}{2}$, а не $\frac{2}{3}$?

Читатель: Да, в общем-то.

Автор: А на чем основана Ваша уверенность?

Читатель: Честно говоря, я над этим не задумывался...

Автор: Давайте разберемся. Пусть у нас имеется верное числовое равенство, например: $5 = 5$. Если мы разделим обе части этого равенства на одно и то же число, не равное нулю, то равенство не нарушится. Например: $\frac{5}{3} = \frac{5}{3}$ или $\frac{5}{101} = \frac{5}{101}$ и т.д. Наше уравнение $2x = 3$ – это тоже равенство. И если мы разделим обе час-

ти этого равенства на одно и то же число, не равное нулю, то равенство не нарушится. Разделим обе части уравнения на 2 и получим: $\frac{2x}{3} = \frac{3}{2}$. Сокращаем двойки: $\frac{2x}{2} = \frac{3}{2}$ и получаем ответ:

$$\underline{x = \frac{3}{2}}$$

Пример 2. $ax = b$.

Читатель: Разделим обе части уравнения на a и получим ответ:

$$\frac{ax}{a} = \frac{b}{a} \Rightarrow x = \frac{b}{a}$$

(Здесь и далее стрелка \Rightarrow будет означать: «отсюда следует».)

Автор: Подождите! Я же не сказал Вам, какую величину надо найти. Это в математике неизвестное всегда обозначают через x или уж в крайнем случае через y , а в физике это совершенно необязательно. Пусть x и b – известные величины, а найти надо a .

Читатель: Тогда $\frac{ax}{x} = \frac{b}{x} \Rightarrow \underline{a = \frac{b}{x}}$.

Автор: Совершенно верно. Замечу лишь, что это справедливо, если $x \neq 0$.

Уравнения, в которых неизвестное содержится только в одной части уравнения

Пример 3. $Q = cm\Delta t$, найти Δt .

Договоримся, что в этом и всех последующих примерах данного параграфа все величины в уравнениях, кроме тех, которые требуется определить, считаются известными.

Разделим обе части уравнения на величину cm . Получим:

$$\frac{Q}{cm} = \frac{cm\Delta t}{cm}. \text{ Дробь в правой части можно сократить: } \frac{Q}{cm} = \frac{cm\Delta t}{cm} \Rightarrow$$

$$\frac{Q}{cm} = \Delta t. \text{ Поменяв местами правую и левую части, получим окон-}$$

чательный ответ $\Delta t = \frac{Q}{cm}$.

Пример 4. $m_1L = mc(t-t_k)$, найти m .

Разделим обе части уравнения на выражение $c(t-t_k)$. Получим:

$$\frac{m_1L}{c(t-t_k)} = \frac{mc(t-t_k)}{c(t-t_k)}$$

Сократим дробь в правой части уравнения и получим ответ:

$$\frac{m_1L}{c(t-t_k)} = \frac{\cancel{m}c\cancel{(t-t_k)}}{\cancel{c}(t-t_k)} \Rightarrow \frac{m_1L}{c(t-t_k)} = m, \quad m = \frac{m_1L}{c(t-t_k)}$$

А теперь для разнообразия попробуем решить чисто математическое уравнение.

Пример 5. $2x = \frac{1}{2}$.

Читатель: Это просто: $\frac{\cancel{2}x}{\cancel{2}} = \frac{\frac{1}{\cancel{2}}}{\cancel{2}}$, двойки сокращаются, получаем $x = 1$.

Автор: Значит, разделив $\frac{1}{2}$ на 2, Вы получили 1?

Читатель: Совершенно верно.

Автор: Поздравляю Вас! Вы имеете шанс сказочно разбогатеть! И знаете на чем? На торговле яблоками. В самом деле, берем половинку, делим эту половинку пополам и получаем... целое яблоко! Ну а дальше, как говорится, дело техники.

Читатель: Да, что-то здесь не так...

Автор: Надо просто вспомнить правило деления дроби на дробь.

Смотрите сами: $\frac{1}{2} : 2 = \frac{1}{2} : \frac{2}{1} = \frac{1 \cdot 1}{2 \cdot 2} = \frac{1}{4}$. Следовательно,

$x = \frac{1}{2} : 2 = \frac{1}{4}$. И заметьте, результат вполне логичен: разделив половинку пополам, мы получили четвертинку.

Пример 6. $ax = \frac{b}{c}$, найти x .

Способ 1. Разделим обе части на a , получим: $\frac{ax}{a} = \frac{b}{c} : a \Rightarrow$

$$x = \frac{b}{c} : \frac{a}{1} \Rightarrow x = \frac{b}{ac}$$

Способ 2.

1. Умножим обе части на c , получим:

$$cax = c \frac{b}{c} \Rightarrow cax = b.$$

2. Разделим обе части уравнения на ca и получим ответ:

$$\frac{cax}{ca} = \frac{b}{ca} \Rightarrow x = \frac{b}{ca}.$$

Пример 7. $\rho = \frac{m}{\nu}$, найти ν .

1. Домножим обе части на ν , получим

$$\rho \cdot \nu = \frac{m}{\nu} \nu \Rightarrow \rho \nu = m.$$

2. Теперь разделим обе части уравнения на ρ и получим от-

вет:
$$\frac{\rho \nu}{\rho} = \frac{m}{\rho} \Rightarrow \nu = \frac{m}{\rho}.$$

Пример 8. $x + 2 = 3$.

Читатель: Ну, это пример для первого класса: $x = 3 - 2$, $x = 1$.

Автор: А не могли ли Вы пояснить Ваши действия?

Читатель: А что тут особенно пояснять? Я перенес двойку из левой части уравнения в правую, поменяв ее знак на противоположный. Вот и всё.

Автор: А на каком основании Вы перенесли двойку из левой части уравнения в правую, да еще поменяв ее знак на противоположный?

Читатель: Это такое правило.

Автор: Такое правило, конечно, существует, но важно понимать, на чем это правило основано. Поясним это на конкретном примере. Рассмотрим числовое равенство:

$$2 + 3 = 5. \quad (1)$$

Если мы отнимем от обеих частей этого равенства по тройке, то равенство не нарушится: $2 + 3 - 3 = 5 - 3$. Учитывая, что $3 - 3 = 0$, можем записать:

$$2 = 5 - 3. \quad (2)$$

Итак, мы получили равенство (2) из равенства (1), произведя вычитание из обеих частей одного и того же числа 3. Но если мы сравним равенства (1) и (2), то увидим, что *чисто внешне* получилось так, как *если бы* мы перенесли число 3 из левой части равенства в правую, поменяв у него знак на противоположный.

Пример 9. $m_1 + m_2 = M$, найти m_1 .

Перенесем m_2 в правую часть уравнения, поменяв знак на противоположный, и получим ответ: $m_1 = M - m_2$.

Пример 10. $b + ax = c$, найти x .

1. Перенесем b в правую часть уравнения, поменяв у него знак на противоположный: $ax = c - b$.

2. Разделим обе части уравнения на a :

$$\frac{ax}{a} = \frac{c-b}{a} \Rightarrow x = \frac{c-b}{a}.$$

Пример 11. $m_1L = mc(t-t_1)$, найти t .

Способ 1.

1. Раскроем скобки, получим: $m_1L = mct - mct_1$.

2. Перенесем член $(-mct_1)$ в левую часть, изменив знак « $-$ » на « $+$ »:

$$\begin{aligned} & \swarrow m_1L = mct \quad \boxed{-mct_1} \\ & +mct_1 + m_1L = mct. \end{aligned}$$

3. Разделим обе части на mc и получим:

$$\frac{mct_1 + m_1L}{mc} = \frac{mct}{mc}.$$

Отсюда ответ: $\frac{mct_1 + m_1L}{mc} = t$ или $t = \frac{mct_1 + m_1L}{mc}$.

Способ 2.

1. Разделим обе части уравнения на mc :

$$\frac{m_1L}{mc} = \frac{\cancel{mc}(t_1 - t)}{\cancel{mc}} \Rightarrow \frac{m_1L}{mc} = t - t_1.$$

2. Перенесем $(-t_1)$ в левую часть, поменяв знак « $-$ » на « $+$ » и получим ответ:

$$\swarrow \frac{m_1L}{mc} = t \quad \boxed{-t_1} \Rightarrow +t_1 + \frac{m_1L}{mc} = t \Rightarrow$$

$$t = t_1 + \frac{m_1 L}{mc}. \quad (1)$$

Читатель: При решении первым способом мы, вроде бы, получили другой ответ...

Автор: Тот же самый! Чтобы убедиться в этом, достаточно привести выражение (1) к общему знаменателю:

$$t = t_1 \frac{mc}{mc} + \frac{m_1 L}{mc} = \frac{mct_1 + m_1 L}{mc}.$$

Получилось то же значение t , что и при решении способом 1.

Пример 12. $\rho_2 = \rho_1 (1 - \beta \Delta t)$, найти β .

1. Разделим обе части уравнения на ρ_1 :

$$\frac{\rho_2}{\rho_1} = \frac{\rho_1(1 - \beta \Delta t)}{\rho_1} \Rightarrow \frac{\rho_2}{\rho_1} = 1 - \beta \Delta t.$$

2. Перенесем $(-\beta \Delta t)$ в левую часть, а $\left(\frac{\rho_2}{\rho_1}\right)$ – в правую часть

уравнения, поменяв у них знаки на противоположные:

$$\frac{\rho_2}{\rho_1} = 1 - \beta \Delta t \quad + \beta \Delta t = 1 - \frac{\rho_2}{\rho_1}.$$

3. Разделим обе части уравнения на Δt и получим ответ:

$$\frac{\beta \Delta t}{\Delta t} = \frac{\left(1 - \frac{\rho_2}{\rho_1}\right)}{\Delta t} \Rightarrow \beta = \frac{1}{\Delta t} \left(1 - \frac{\rho_2}{\rho_1}\right). \quad (1)$$

Читатель: А почему $\frac{\left(1 - \frac{\rho_2}{\rho_1}\right)}{\Delta t} = \frac{1}{\Delta t} \left(1 - \frac{\rho_2}{\rho_1}\right)$?

Автор: Потому что для произвольного числа a справедливо

$\frac{a}{\Delta t} = \frac{1}{\Delta t} \cdot a$, так как по правилу умножения дробей

$$\frac{1}{\Delta t} \cdot a = \frac{1}{\Delta t} \cdot \frac{a}{1} = \frac{1 \cdot a}{\Delta t \cdot 1} = \frac{a}{\Delta t}.$$

То есть разделить число a на Δt или умножить его на дробь $\frac{1}{\Delta t}$ – это одно и то же.

Полученное нами выражение (1) для β можно (при желании) преобразовать:

$$\beta = \frac{1}{\Delta t} \left(1^{\rho_1} - \frac{\rho_2}{\rho_1} \right) = \frac{1}{\Delta t} \left(\frac{\rho_1 - \rho_2}{\rho_1} \right) = \frac{\rho_1 - \rho_2}{\Delta t \rho_1}.$$

Уравнения, в которых неизвестное содержится в обеих частях уравнения

Пример 13. $3x + 2 = 2x + 4$.

Основная идея решения таких уравнений состоит в том, чтобы собрать все члены, содержащие неизвестную величину, в одной части уравнения, а не содержащие – в другой:

$$\begin{aligned} & \downarrow \quad \boxed{3x + 2} = \boxed{2x} + 4 \quad \nearrow \\ & -2x + 3x = +4 - 2 \Rightarrow \underline{x = 2}. \end{aligned}$$

Пример 14. $ax + b = cx + d$, найти x .

$$\begin{aligned} & \downarrow \quad \boxed{ax} + b = \boxed{cx} + d \quad \nearrow \Rightarrow -cx + ax = +d - b. \end{aligned}$$

Вынесем за скобку x : $x(a - c) = d - b$. Разделим обе части на $(a - c)$ и получим:

$$\frac{x(\cancel{a-c})}{(\cancel{a-c})} = \frac{(d-b)}{(a-c)} \Rightarrow x = \underline{\underline{\frac{d-b}{a-c}}}.$$

Пример 15. $c_1 m_1 t_1 + C t_2 = (c_1 m_1 + C) \theta$, найти C .

1. Раскроем скобки в правой части уравнения:

$$c_1 m_1 t_1 + C t_2 = c_1 m_1 \theta + C \theta.$$

2. Перенесем $C \theta$ в левую часть уравнения, а $c_1 m_1 t_1$ – в правую:

$$\begin{aligned} & \downarrow \quad \boxed{c_1 m_1 t_1} + C t_2 = c_1 m_1 \theta + \boxed{C \theta} \quad \nearrow \\ & \leftarrow \quad \Rightarrow -C \theta + C t_2 = c_1 m_1 \theta - c_1 m_1 t_1. \end{aligned}$$

3. Вынесем в левой части C за скобки:

$$C(t_2 - \theta) = c_1 m_1 \theta - c_1 m_1 t_1.$$

4. Разделим обе части уравнения на $(t_2 - \theta)$, получим:

$$\frac{C(t_2 - \theta)}{(t_2 - \theta)} = \frac{c_1 m_1 \theta - c_1 m_1 t_1}{(t_2 - \theta)} \Rightarrow C = \frac{c_1 m_1 \theta - c_1 m_1 t_1}{t_2 - \theta}.$$

Ответ получен, но «для красоты» можно еще в числителе вынести за скобки $c_1 m_1$: $C = \frac{c_1 m_1 (\theta - t_1)}{t_2 - \theta}$.

Системы уравнений

Пример 16.
$$\begin{cases} 3x = 9; & (1) \\ yx = 15. & (2) \end{cases}$$

Уравнение (1) содержит только одно неизвестное x , поэтому решить его не представляет труда: $x = \frac{9}{3} \Rightarrow x = 3$. Зная значение x , мы можем подставить его в уравнение (2) и найти y :

$$y \cdot 3 = 15 \Rightarrow y = \frac{15}{3} \Rightarrow y = 5.$$

Запишем ответ:
$$\begin{cases} x = 3; \\ y = 5. \end{cases}$$

Пример 17.
$$\begin{cases} lk = L; & (1) \\ Vk^3 = V_0. & (2) \end{cases}$$
 Найти k и V .

1. Из уравнения (1), которое содержит только одно неизвестное k , найдем k : $k = \frac{L}{l}$.

2. Подставим значение k в уравнение (2): $V \left(\frac{L}{l} \right)^3 = V_0$.

3. Умножим обе части на дробь $\frac{l^3}{L^3}$:

$$V \frac{L^3}{l^3} \cdot \frac{l^3}{L^3} = V_0 \frac{l^3}{L^3} \Rightarrow V = V_0 \frac{l^3}{L^3}.$$

Запишем ответ:
$$\begin{cases} k = \frac{L}{l}; \\ V = V_0 \frac{l^3}{L^3}. \end{cases}$$

Пример 18.
$$\begin{cases} \Delta l = l_0 \alpha \Delta t; & (1) \\ Q = c\rho V \Delta t. & (2) \end{cases}$$

В этой системе неизвестны Δt и Δl , требуется найти *только* Δl .

Поскольку величину Δt с нас не спрашивают, то и не будем ее искать. Приступим сразу к поиску Δl . Для этого разделим левую часть уравнения (1) на левую часть уравнения (2), а правую часть уравнения (1) на правую часть уравнения (2) и приравняем полученные отношения. (Равенство при этом не нарушится, так как если, например, $5=5$ и $3=3$, то $5/3 = 5/3$.)

$$\frac{\Delta l}{Q} = \frac{l_0 \alpha \Delta t}{c\rho V \Delta t}$$

Неизвестная нам величина Δt сократилась. Теперь умножим обе части уравнения на Q и получим ответ:

$$\frac{\Delta l}{Q} Q = \frac{l_0 \alpha}{c\rho V} Q \Rightarrow \Delta l = \frac{l_0 \alpha Q}{c\rho V}.$$

Пример 19.
$$\begin{cases} x + y = 3; & (1) \\ x + 2y = 5. & (2) \end{cases}$$

Такую систему можно решить несколькими методами, из которых наиболее простой *метод подстановки*.

Выразим из уравнения (1) неизвестное x через неизвестное y :

$$x = 3 - y, \quad (3)$$

а теперь *подставим* это значение x в уравнение (2):

$$(3 - y) + 2y = 5 \Rightarrow 3 - y + 2y = 5 \Rightarrow 3 + y = 5 \Rightarrow$$

$$\Rightarrow y = 5 - 3 \Rightarrow y = 2.$$

Значение y мы нашли. Подставим это значение в (3) и получим значение x : $x = 3 - y = 3 - 2 = 1$.

Запишем окончательный ответ:
$$\underline{\underline{\begin{cases} x = 1; \\ y = 2. \end{cases}}}$$

Пример 20.
$$\begin{cases} (L + c_B \Delta t)m_x = \lambda m; & (1) \\ m_B = m + m_x. & (2) \end{cases}$$
 Найти m и m_x .

1. Из уравнения (2) выразим m через m_x :

$$m = m_B - m_x. \quad (3)$$

2. Подставим значение m в уравнение (1):

$$(L + c_B \Delta t)m_x = \lambda(m_B - m_x) \Rightarrow (L + c_B \Delta t)m_x = \lambda m_B - \lambda m_x.$$

3. Перенесем $(-\lambda m_x)$ в левую часть:

$$\checkmark \quad (L + c_B \Delta t)m_x = \lambda m_B - \lambda m_x \Rightarrow +\lambda m_x + (L + c_B \Delta t)m_x = \lambda m_B.$$

4. Вынесем m_x за скобки как общий множитель:

$$m_x(\lambda + L + c_B \Delta t) = \lambda m_B.$$

5. Разделим обе части уравнения на $(\lambda + L + c_B \Delta t)$ и получим значение m_x :

$$\frac{m_x(\lambda + L + c_B \Delta t)}{(\lambda + L + c_B \Delta t)} = \frac{\lambda m_B}{(\lambda + L + c_B \Delta t)} \Rightarrow m_x = \frac{\lambda m_B}{\lambda + L + c_B \Delta t}.$$

6. Значение неизвестной величины m_x найдено. Подставим это значение в выражение (3) и найдем значение m :

$$m = m_B - m_x = m_B - \frac{\lambda m_B}{\lambda + L + c_B \Delta t}.$$

Ответ получен, но «для красоты» последнее выражение можно преобразовать:

$$\begin{aligned} m &= m_B^{\lambda + L + c_B \Delta t} - \frac{\lambda m_B^{\lambda + L + c_B \Delta t}}{\lambda + L + c_B \Delta t} = \frac{m_B \lambda + m_B L + m_B c_B \Delta t - \lambda m_B}{\lambda + L + c_B \Delta t} = \\ &= \frac{m_B L + m_B c_B \Delta t}{\lambda + L + c_B \Delta t} = \underline{\underline{\frac{m_B (L + c_B \Delta t)}{\lambda + L + c_B \Delta t}}}. \end{aligned}$$

Запишем окончательный ответ:
$$\begin{cases} m_x = \frac{\lambda m_B}{\lambda + L + c_B \Delta t}; \\ m = \frac{m_B (L + c_B \Delta t)}{\lambda + L + c_B \Delta t}. \end{cases}$$

Задания для самостоятельного решения

Задачи очень легкие

- A1.** $Q = Lm$, найти m .
A2. $\Delta U = Lm$, найти L .
A3. $Q = \lambda m$, найти λ .
A4. а) $m_1 = \rho_1 V$, найти ρ_1 ;
 б) $m_1 = \rho_1 V$, найти V .
A5. $Q = c\Delta t$, найти Δt .
A6. $Q = qm$, найти m .
A7. а) $V = V_0\beta$, найти V_0 ;
 б) $V = V_0\beta$, найти β .
A8. $m_1 + m_2 = M$, найти m_1 .
A9. $v_1 + v_2 = V$, найти v_2 .
A10. $x + y = m_2$, найти y .
A11. $m_c + m_a = M$, найти m_c .

Задачи легкие

- B1.** $\lambda m_x = Lm$, найти L .
B2. $xL = Q_2 - Q_1$, найти x .
B3. а) $\lambda m = cm_2 \Delta t$, найти λ ;
 б) $\lambda m = cm_2 \Delta t$, найти c .
B4. $Q = c(t_1 - t_2)$, найти c .
B5. а) $\Delta l = l_0 \alpha t$, найти l_0 ;
 б) $\Delta l = l_0 \alpha t$, найти α ;
 в) $\Delta l = l_0 \alpha t$, найти t .
B6. $M = \rho(V - v)$, найти ρ .
B7. а) $Q = mc\Delta t$, найти c ;
 б) $Q = mc\Delta t$, найти m .
B8. а) $Q = m\rho V\Delta t$, найти ρ ;
 б) $Q = m\rho V\Delta t$, найти V .

- B9.** а) $c\rho\Delta V = \beta Q$, найти ρ ;
 б) $c\rho\Delta V = \beta Q$, найти ΔV .
B10. а) $\eta qm = Mc\Delta t$, найти η ;
 б) $\eta qm = Mc\Delta t$, найти q ;
 в) $\eta qm = Mc\Delta t$, найти m .
B11. а) $d\Phi = \kappa S\Delta t$, найти S ;
 б) $d\Phi = \kappa S\Delta t$, найти Δt .
B12. а) $\beta_1 V_1 \Delta t_1 = \beta_2 V_2 t_2$, найти β_1 ;
 б) $\beta_1 V_1 \Delta t_1 = \beta_2 V_2 t_2$, найти V_1 .
B13. а) $m = \rho nabc$, найти n ;
 б) $m = \rho nabc$, найти ρ .
B14. а) $\Delta\rho = -\beta\rho_0\Delta t$, найти ρ_0 ;
 б) $\Delta\rho = -\beta\rho_0\Delta t$, найти Δt .
B15. $(m_1 - m_0)\lambda = c_2 m_2 t_2$, найти λ .
B16. $mc(t - t_0) = m_1 \lambda$, найти m .

Задачи средней сложности

- B1.** $(m_1 - m_2)\lambda = c_2 m_2 t$, найти m_2 .
B2. а) $\rho Vc(t_1 - t_0) = \rho_1 V_1 \lambda$,
 найти ρ ;
 б) $\rho Vc(t_1 - t_0) = \rho_1 V_1 \lambda$, найти V ;
 в) $\rho Vc(t_1 - t_0) = \rho_1 V_1 \lambda$, найти c ;
 г) $\rho Vc(t_1 - t_0) = \rho_1 V_1 \lambda$, найти ρ_1 ;
 д) $\rho Vc(t_1 - t_0) = \rho_1 V_1 \lambda$, найти V_1 ;
 е) $\rho Vc(t_1 - t_0) = \rho_1 V_1 \lambda$, найти λ .
B17. а) $Q = m(c\Delta t + \lambda)$, найти Δt ;
 б) $Q = m(c\Delta t + \lambda)$, найти λ .

Б18. $\lambda m_{\text{в}} = cm(t_{\text{к}} - t_{\text{н}})$, найти $t_{\text{к}}$.

Б19. $Q = mc(t_2 - t_1)$, найти t_2 .

Б20. $Q = C(t_1 - t_2)$, найти t_1 .

Б21. $\Delta m = V(\rho - \rho_1)$, найти ρ .

Б22. $M = \rho(V_{\text{н}} - V_{\text{к}})$, найти $t_{\text{к}}$.

Б23. $\frac{Q}{m} = q$, найти m .

Б24. $\frac{m}{v} = \rho$, найти v .

Б25. $\frac{Q}{m_1} = \lambda$, найти m_1 .

Б26. $\frac{Q}{M} = L$, найти M .

Б27. $v = \frac{S}{t}$, найти t .

В3. $Q = m(c\Delta t + \lambda)$, найти m .

В4. а) $Q = \rho abc(c_1 \Delta t + \lambda)$,
найти ρ ;

б) $Q = \rho abc(c_1 \Delta t + \lambda)$,
найти a .

В5. а) $Q = mc(\theta - t_1)$, найти m ;

б) $Q = mc(\theta - t_1)$, найти c .

В6. $l = l_0(1 - \alpha t)$, найти l_0 .

В7. а) $\Delta l = \alpha l_0(t_2 - t_1)$, найти α ;

б) $\Delta l = \alpha l_0(t_2 - t_1)$, найти l_0 .

В8. $S = S_0(1 - 2\alpha t)$, найти S_0 .

В9. $\Delta V = \frac{\pi d^2}{4} \Delta h$, найти Δh .

В10. $m = \rho \pi D^2 h$, найти h .

В11. $V_2 = V_1(1 + \beta t)$, найти V_1 .

В12. $\rho_2 = \rho_1(1 - \beta t)$, найти ρ_1 .

В13. $Q = \rho Vabc\Delta t$, найти a .

В14. $c_1 m_1 \Delta t_1 = c_2 m_2 \Delta t_2$, найти m_2 .

В15. $\Phi = \frac{S(t_2 - t_1)}{d}$, найти d .

В16. $\rho = -\frac{\Delta \rho}{\beta \Delta t}$, найти β .

В17. $(L + c_{\text{в}} \Delta t)m_{\text{х}} = \lambda m$, найти L .

В18. $c_{\text{в}}(\theta - t_1) = x(L + c_{\text{в}}(t_2 - \theta))$,
найти t_1 .

В19. $Q = \rho abc(c_{\text{в}} \Delta t + \lambda)$, найти λ .

В20. $c_{\text{в}} \rho Sh(t_1 - t_0) = \lambda \rho Sh$, найти t_1 .

В21. $l_1 = l_0(1 + \alpha t_1)$, найти t_1 .

В22. $\Delta l = \alpha l_1(t_2 - t_1)$, найти t_2 .

В23. $S = S_0(1 + 2\alpha t)$, найти t .

В24. $\rho_2 = \rho_1(1 + \beta \Delta t)$, найти Δt .

В25. $Q = nmc_{\text{уд}}(t_{\text{н}} - t_{\text{к}})$, найти $t_{\text{к}}$.

В26. $\eta q \rho V = c(t_{\text{к}} - t_{\text{н}})$, найти $t_{\text{н}}$.

В27. $c_1 m_1 t_1 + c_2 m_2 t_2 =$
 $= (c_1 m_1 + c_2 m_2) \theta$, найти m_1 .

В28. $c_3 m_3 (t_3 - \theta) =$
 $= (c_1 m_1 + c_2 m_2) (\theta - t_1)$, найти θ .

В29. $m_1 c_1 t_1 + m_2 c_2 t_2 =$
 $= (m_1 + m_2) ct$, найти m_1 .

В30. $c_{\text{в}} m_{\text{в}} t_{\text{в}} + c_{\text{п}} m_{\text{п}} t_{\text{п}} =$
 $= (c_{\text{в}} m_{\text{в}} + c_{\text{п}} m_{\text{п}}) \theta$, найти $c_{\text{в}}$.

В31. $m_1 t_1 + m_2 t_2 =$
 $= (m_1 + m_2) \theta$, найти m_1 .

В32. $V_1 t_1 + V_2 t_2 = (V_1 + V_2) t$,
найти V_2 .

В33. $c_1 m_1 t_1 + C t_2 = (c_1 m_1 + C) \theta$,
найти C .

В34. $c_{\text{в}} t_1 + c_{\text{т}} t_2 = (c_{\text{в}} + c_{\text{т}}) \theta$,
найти $c_{\text{в}}$.

В35. $c_{\text{в}} m_{\text{п}} t_{\text{к}} + m_{\text{п}} \lambda = m_{\text{в}} c_{\text{в}} (t_{\text{н}} - t_{\text{к}})$,
найти $t_{\text{к}}$.

Задачи трудные

Г1. $\eta = \frac{m(c\Delta t + \lambda)}{qM}$, найти Δt .

Г2. $c_1 m_1 t_1 + c_2 m_2 t_2 + C t_1 =$
 $= (c_1 m_1 + c_2 m_2 + C) \theta$, найти C .

Г3. $\rho_{\text{в}} V_{\text{в}} c_{\text{в}} t_{\text{в}} + C t_2 = (\rho_{\text{в}} V_{\text{в}} c_{\text{в}} + C) t_1$,
найти ρ .

Г4. $m_{\text{в}}c_{\text{в}}(t_{\text{в}} - \theta) = m_{\text{п}}(c_{\text{п}}t_{\text{п}} + \lambda + c_{\text{в}}\theta)$, найти $c_{\text{в}}$.

Г5. $(C + c_1m_1)(t_1 - \theta) = \lambda(m_2 - y) + m_2c_1\theta$, найти θ .

Г6. $q_1L + cq_1(t_1 - t_2) = cq_2(t - t_2)$, найти t_2 .

Г7. $Lm_n + c_{\text{в}}m_n(t_{\text{к}} - \theta) = m_{\text{в}}c_{\text{в}}(\theta - t_1)$, найти θ .

Г8. $Lm_n + c_{\text{в}}m_n(t_2 - \theta) = c_{\text{п}}m_{\text{п}}(t_0 - t_1) + \lambda m_{\text{п}} + c_{\text{в}}m_{\text{п}}(\theta - t_0)$, найти θ .

Г9.
$$\begin{cases} (L + c_{\text{в}}\Delta t)m_x = \lambda m; \\ m_{\text{в}} = m + m_x, \end{cases}$$
 найти λ, m_x .

Г10.
$$\begin{cases} m_{\text{в}}(t_1 - \theta) = y\lambda + cm_n(\theta - t_n); \\ x + y = m_n, \end{cases}$$
 найти x, y .

Г11.
$$\begin{cases} c_1m_1\Delta t = \lambda(m_2 - x) + cm_2(t_1 - \Delta t); \\ x + y = m_2, \end{cases}$$
 найти x, y .

Задачи очень трудные

Д1.
$$\begin{cases} m_n + m_{\text{п}} = M; \\ Lm_n + c_{\text{в}}m_n(t_2 - \theta) = c_{\text{п}}m_{\text{п}}(t_0 - t_1) + \lambda m_{\text{п}} + c_{\text{в}}m_{\text{п}}(\theta - t_0), \end{cases}$$
 найти $m_{\text{п}}, m_n$.

Д2.
$$\begin{cases} c_{\text{в}}(\theta - t_1) = x(L + c_{\text{в}}t_2); \\ y = \frac{x}{x+1}, \end{cases}$$
 найти x, y .

Д3.
$$\begin{cases} c_{\text{в}}t_1 + c_{\text{т}}t_2 = (c_{\text{в}} + c_{\text{т}})\theta; \\ y = \frac{c_{\text{в}}}{c_{\text{т}}}, \end{cases}$$
 $y, c_{\text{в}}$ и $c_{\text{т}}$ — неизвестные величины, найти только y .

Д4.
$$\begin{cases} (c_{\text{с}}m_{\text{с}} + c_{\text{а}}m_{\text{а}})t_1 + c_{\text{в}}m_{\text{в}}t_2 + C_{\text{к}}t_2 = (c_{\text{с}}m_{\text{с}} + c_{\text{а}}m_{\text{а}} + c_{\text{в}}m_{\text{в}} + C_{\text{к}})\theta; \\ m_{\text{с}} + m_{\text{а}} = m, \end{cases}$$

найти $m_{\text{с}}$ и $m_{\text{а}}$.

Д5.
$$\begin{cases} m_1 = m_n + \rho_{\text{в}}v; \\ m_2 = m_n + \rho_{\text{в}}(v - v_{\text{с}}); \\ \rho_{\text{с}}v_{\text{с}} = m_{\text{с}}, \end{cases}$$
 найти $v, v_{\text{с}}, \rho$.

Д6.
$$\begin{cases} \frac{M}{\rho} = \frac{m_{\text{к}}}{\rho_1} + \frac{m_3}{\rho_2}; \\ M = m_3 + m_{\text{к}}, \end{cases}$$
 найти $m_3, m_{\text{к}}$. Д7.
$$\begin{cases} m_1 = V(\rho - \rho_1); \\ m_2 = V(\rho - \rho_2), \end{cases}$$
 найти V, ρ .

ОТВЕТЫ

1

$$A1. m = \frac{Q}{L}$$

$$A2. L = \frac{\Delta U}{m}$$

$$A3. \lambda = \frac{Q}{m}$$

$$A4. a) \rho_1 = \frac{m_1}{V};$$

$$б) V = \frac{m_1}{\rho_1}$$

$$A5. \Delta t = \frac{Q}{c}$$

$$A6. m = \frac{Q}{q}$$

$$A7. a) V_0 = \frac{V}{\beta t};$$

$$б) \beta = \frac{V}{V_0 t}$$

$$A8. m_A = M - m_B$$

$$A9. v_2 = V - v_1$$

$$A10. y = m_2 - x$$

$$A11. m_c = M - m_a$$

$$B1. L = \frac{\lambda m_x}{m}$$

$$B3. a) \lambda = \frac{cm_a \Delta t}{m}; б)$$

$$c = \frac{\lambda m}{m_a \Delta t}$$

$$B4. c = \frac{Q}{t_1 - t_2}$$

$$B5. a) l_0 = \frac{\Delta l}{\alpha t};$$

$$б) \alpha = \frac{\Delta l}{l_0 t}; б) t = \frac{\Delta l}{l_0 \alpha}$$

$$B6. \rho = \frac{M}{V - v}$$

$$B7. a) c = \frac{Q}{m \Delta t};$$

$$б) m = \frac{Q}{c \Delta t}$$

$$B8. a) \rho = \frac{Q}{m V \Delta t};$$

$$б) V = \frac{Q}{m \rho \Delta t}$$

$$B9. a) \rho = \frac{\beta Q}{c \Delta V};$$

$$б) \Delta V = \frac{\beta Q}{c \rho}$$

$$B10. a) \eta = \frac{M c \Delta t}{q m};$$

$$б) q = \frac{M c \Delta t}{\eta m};$$

$$B12. a) \beta_2 \Delta t = \frac{Q_2 - Q_1}{L};$$

$$б) m = \frac{M c \Delta t}{\eta q}$$

$$B11. a) S = d\Phi / \alpha \Delta t;$$

$$б) \Delta t = d\Phi / \alpha S$$

$$B12. a) \beta_1 = \frac{\beta_2 V_2 \Delta t_2}{V_1 \Delta t_1};$$

$$б) V_1 = \frac{\beta_2 V_2 \Delta t_2}{\beta_1 \Delta t_1}$$

$$B13. a) n = \frac{m}{\rho abc};$$

$$б) \rho = \frac{m}{nabc}$$

$$B14. a) \rho_0 = -\frac{\Delta \rho}{\beta \Delta t};$$

$$б) \Delta t = -\frac{\Delta \rho}{\beta \rho_0}$$

$$B15. \lambda = \frac{c_2 m_2 t_2}{m_1 - m_0}$$

$$B16. m = \frac{m_1 \lambda}{c(t - t_0)}$$

B17.

$$a) \Delta t = (Q - \lambda c) / mc;$$

$$б) \lambda = (Q/m) - c \Delta t$$

$$B18. t_x = \frac{\lambda m_B}{cm} + t_B$$

$$B19. t_2 = \frac{Q}{mc} + t_1$$

$$B20. t_1 = \frac{Q}{c} + t_2$$

$$B21. \rho = \frac{\Delta m}{V} + \rho_1$$

$$B22. V_B = \frac{M}{\rho} + V_K$$

$$B23. m = Q/q$$

$$B24. v = m/\rho$$

$$B25. m_1 = Q/\lambda$$

$$B26. m = Q/L$$

$$B27. t = S/v$$

$$B1. m_2 = \frac{(m_1 - m_3) \lambda}{c_2 t}$$

$$B2. a) \rho = \frac{\rho_1 V_1 \lambda}{V c (t_1 - t_0)};$$

$$\text{б) } V = \frac{\rho_1 V_1 \lambda}{\rho c(t_1 - t_0)};$$

$$\text{в) } c = \frac{\rho_1 V_1 \lambda}{\rho V(t_1 - t_0)};$$

$$\text{г) } \rho_1 = \frac{\rho V c(t_1 - t_0)}{V_1 \lambda};$$

$$\text{д) } V_1 = \frac{\rho V c(t_1 - t_0)}{\rho_1 \lambda};$$

$$\text{е) } \lambda = \frac{\rho V c(t_1 - t_0)}{\rho_1 V_1}.$$

$$\text{B3. } m = \frac{Q}{c \Delta t + \lambda}.$$

B4.

$$\text{а) } \rho = \frac{Q}{abc(c_1 \Delta t + \lambda)};$$

$$\text{б) } a = \frac{Q}{\rho bc(c_1 \Delta t + \lambda)}.$$

B5.

$$\text{а) } m = \frac{Q}{c(\theta - t_1)};$$

$$\text{б) } c = \frac{Q}{m(\theta - t_1)}.$$

$$\text{B6. } l_0 = \frac{l}{1 + \alpha t}.$$

$$\text{B7. а) } \alpha = \frac{\Delta l}{l_0(t_2 - t_1)};$$

$$\text{б) } l_0 = \frac{\Delta l}{\alpha(t_2 - t_1)}.$$

$$\text{B8. } S_0 = \frac{S}{1 + 2\alpha t}.$$

$$\text{B9. } \Delta h = \frac{4\Delta V}{\pi d^2}.$$

$$\text{B10. } h = \frac{m}{\rho \pi D^2 h}.$$

$$\text{B11. } V_1 = \frac{V_2}{1 + \beta t}.$$

$$\text{B12. } \rho_1 = \frac{\rho_2}{1 - \beta t}.$$

$$\text{B13. } a = \frac{Q}{\rho V b c \Delta t}.$$

$$\text{B14. } m_2 = \frac{c_1 m_1 \Delta t_1}{c_2 \Delta t_2}.$$

$$\text{B15. } d = \alpha S \frac{t_2 - t_1}{\Phi}.$$

$$\text{B16. } \beta = -\frac{\Delta \rho}{\rho \Delta t}.$$

$$\text{B17. } L = \frac{\lambda m}{m_x} - c_B \Delta t.$$

$$\text{B18. } t_1 = \theta - \frac{x}{c_B} \times$$

$$\times [L + c_B(t_2 - \theta)]$$

$$\text{B19. } \lambda = \frac{Q}{\rho abc} - c_B \Delta t.$$

$$\text{B20. } t_1 = \frac{\lambda}{c_B} + t_0.$$

$$\text{B21. } t_1 = \frac{l_1 - l_0}{\alpha l_0}.$$

$$\text{B22. } t_2 = \frac{\Delta l}{\alpha l_1} + t_1.$$

$$\text{B23. } t = \frac{S - S_0}{2\alpha S_0}.$$

$$\text{B24. } \Delta t = \frac{\rho_1 - \rho_0}{\beta \rho_1}.$$

$$\text{B25. } t_x = t_H - \frac{Q}{nm c_{\text{уд}}}$$

$$\text{B26. } t_x = t_k - \frac{\eta q \rho V}{c}.$$

$$\text{B27. } m_1 = \frac{c_2 m_2 (\theta - t_2)}{c_1 (t_1 - \theta)}.$$

$$\text{B28. } \theta = \frac{t_1(c_1 m_1 + c_2 m_2) + c_3 m_3 t_3}{c_3 m_3 + c_1 m_1 + c_2 m_2}.$$

B29.

$$m_1 = \frac{m_2 c t - m_2 c_2 t_2}{c_1 t_1 - c t}.$$

B30.

$$c_B = \frac{c_{\pi} m_{\pi} \theta - c_{\pi} m_{\pi} t_{\pi}}{m_B t_B - m_B \theta}.$$

$$\text{B31. } m_1 = \frac{m_2 (\theta - t_2)}{t_1 - \theta}.$$

$$\text{B32. } V_2 = \frac{V_1 (t - t_1)}{t_2 - t}.$$

$$\text{B33. } C = \frac{c_1 m_1 (\theta - t_1)}{t_2 - \theta}.$$

$$\text{B34. } c_B = \frac{c_{\pi} (\theta - t_2)}{t_1 - \theta}.$$

$$\text{B35. } t_x = \frac{m_B c_B t_H - m_{\pi} \lambda}{c_B m_{\pi} + c_B m_B}.$$

$$\text{Г1. } \Delta t = \frac{1}{c} \left(\frac{\eta q M}{m} - \lambda \right).$$

$$\text{Г2. } C = \frac{1}{t_1 - \theta} [(c_1 m_1 + c_2 m_2) \theta - (c_1 m_1 t_1 + c_2 m_2 t_2)].$$

$$\text{Г3. } \rho_B = \frac{c}{V_B c_B} \frac{t_1 - t_2}{t_B - t_1}.$$

Г4.

$$c_B = \frac{m_{\pi} (c_{\pi} t_{\pi} + \lambda)}{m_B (t_B - \theta) - m_{\pi} \theta}.$$

$$\Gamma 5. \theta = \frac{(C + m_1 c_1) t_1 - \lambda (m_2 - y)}{C + m_1 c_1 + m_2 c_1}, \quad \Gamma 6. t_2 = \frac{c q_2 t - c q_1 t - q_1 L}{c(q_2 - q_1)}.$$

$$\Gamma 7. \theta = \frac{L m_{\Pi} + c_{\text{B}} m_{\Pi} t_{\text{K}} + c_{\text{B}} m_{\text{B}} t_1}{c_{\text{B}} (m_{\Pi} + m_{\text{B}})}.$$

$$\Gamma 8. \theta = \frac{c_{\text{B}} m_{\text{A}} t_0 + L m_{\Pi} + c_{\text{B}} m_{\Pi} t_2 - c_{\text{A}} m_{\text{A}} (t_0 - t_1) - \lambda m_{\Pi}}{c_{\text{B}} m_{\Pi} + c_{\text{B}} m_{\text{A}}}.$$

$$\Gamma 9. \begin{cases} m = m_{\text{B}} - m, \\ \lambda = \frac{(L + c_{\text{B}} \Delta t)(m_{\text{B}} - m)}{m}. \end{cases}$$

$$\Gamma 10. \begin{cases} y = \frac{1}{\lambda} [m_{\text{B}} (t_1 - \theta) - c m_{\Pi} (\theta - t_{\Pi})]; \\ x = m_{\Pi} - \frac{1}{\lambda} [m_{\text{B}} (t_1 - \theta) - c m_{\Pi} (\theta - t_{\Pi})]. \end{cases}$$

$$\Gamma 11. \begin{cases} x = m_2 + \frac{c m_2 (t_1 - \Delta t) - c_1 m_1 \Delta t}{\lambda}; \\ y = \frac{c m_2 (t_1 - \Delta t) - c_1 m_1 \Delta t}{\lambda}. \end{cases}$$

$$\text{Д1.} \begin{cases} m_{\text{A}} = \frac{M[L + c_{\text{B}}(t_2 - \theta)]}{c_{\text{A}}(t_0 - t_1) + \lambda + c_{\text{B}}(\theta - t_0) + L + c_{\text{B}}(t_2 - \theta)}; \\ m_{\Pi} = M - \frac{M[L + c_{\text{B}}(t_2 - \theta)]}{c_{\text{A}}(t_0 - t_1) + \lambda + c_{\text{B}}(\theta - t_0) + L + c_{\text{B}}(t_2 - \theta)}. \end{cases}$$

$$\text{Д2.} \begin{cases} x = \frac{c_{\text{B}}(\theta - t_1)}{L + c_{\text{B}} t_2}; \\ y = \frac{c_{\text{B}}(\theta - t_1)}{c_{\text{B}}(\theta - t_1) + L + c_{\text{B}} t_2}. \end{cases}$$

$$\text{Д3.} y = \frac{\theta - t_2}{t_1 - \theta}.$$

$$\text{Д4.} \begin{cases} m_{\text{a}} = \frac{(c_{\text{B}} m_{\text{B}} + C_{\text{K}}) \theta - c_{\text{B}} m_{\text{B}} t_2 - C_{\text{K}} t_2}{c_{\text{a}} t_1 - c_{\text{c}} t_1 + c_{\text{c}} \theta - c_{\text{a}} \theta}; \\ m_{\text{c}} = m - \frac{(c_{\text{B}} m_{\text{B}} + C_{\text{K}}) \theta - c_{\text{B}} m_{\text{B}} t_2 - C_{\text{K}} t_2}{c_{\text{a}} t_1 - c_{\text{c}} t_1 + c_{\text{c}} \theta - c_{\text{a}} \theta}. \end{cases}$$

$$\text{Д5.} \begin{cases} v = (m_1 - m_{\Pi}) / \rho_{\text{B}}; \\ v_{\text{c}} = (m_1 - m_2) / \rho_{\text{B}}; \\ \rho_{\text{c}} = (m_{\text{c}} \rho_{\text{B}}) / (m_1 - m_2). \end{cases}$$

$$\text{Д6.} \begin{cases} m_3 = \frac{M \rho_2 (\rho_1 - \rho)}{\rho (\rho_1 - \rho_2)}; \\ m_{\text{K}} = \frac{M \rho_1 (\rho - \rho_2)}{\rho (\rho_1 - \rho_2)}. \end{cases}$$

$$\text{Д7.} \begin{cases} \rho = \frac{m_1 \rho_2 - m_2 \rho_1}{m_1 - m_2}; \\ V = \frac{m_1 - m_2}{\rho_2 - \rho_1}. \end{cases}$$

Филатов Е.Н. Физика 8: Часть 1. Тепловые явления: Учебное пособие. М.: АНО ЗФМЛ «Авангард»; НИЯУ МИФИ, 2014. – 196 с.

Учебное пособие предназначено в помощь учащимся 8 класса общеобразовательных школ. Главная цель пособия – научить учащихся самостоятельно решать задачи, поэтому большое количество задач предлагается для самостоятельного решения.

Все задачи условно разбиты на пять категорий сложности: очень легкие, легкие, средней трудности, трудные, очень трудные. К большинству задач приведены «подсказки» – краткие рекомендации к их решению и ответы.

Рекомендовано в качестве учебного пособия РИС ОУМС НИЯУ МИФИ.

© Филатов Е.Н., 2014

© АНО ЗФМЛ «Авангард», 2014

ISBN